

► Systemanforderungen

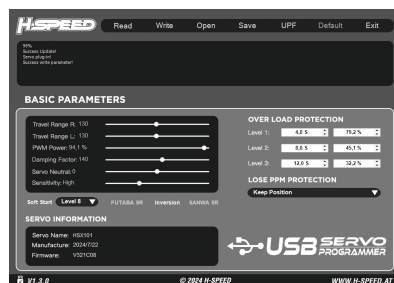
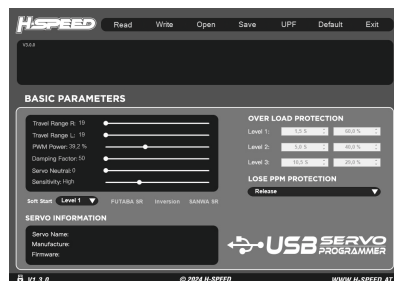
1. Betriebsspannung: USB (5V/500mA).
2. Betriebssystem: Windows XP / Vista / 7 / 8 / 10 (32/64-Bit).
3. Anwendung: H-SPEED HSX-Servos (Liste von unterstützten Servos zu finden unter www.h-speed.at/downloads/).
4. Software: Aktuellste Version unter www.h-speed.at/downloads/

► Software-Menüanleitung

Der mittlere Teil dient als Informationsanzeige. Beim Verbinden/Trennen des USB-Programmer oder beim Schreiben/Lesen von Servoparametern werden hier Informationen angezeigt.

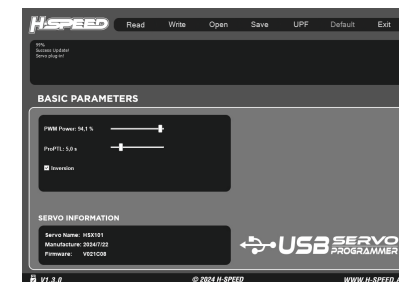
► Standard Servobetrieb Funktionsanleitung

1. **Bewegungsbereich:** Stellt den Betriebswinkel des Servos ein. Der angezeigte Wert entspricht nicht dem tatsächlichen Servo-Winkel.
Hinweis: Da verschiedene Servowinkel unterschiedliche angezeigte Werte haben, müssen Benutzer die Einstellung nach Bedarf anpassen.
2. **Servo-Neutral:** Stellt die Neutralposition des Servos ein.
Hinweis: Wenn der Sender auf die Neutralposition schaltet und das Servo nicht in der entsprechenden Position bleibt, kann dieser Wert angepasst werden, um das Servohorn zu justieren. Dies entspricht der Trimmung des Sendekanals.
3. **PWM-Leistung:** Passt die Ausgangsleistung des Servos an. Je höher die Leistung, desto höher das Drehmoment und die Geschwindigkeit des Servos. Der Stromverbrauch wird ebenfalls entsprechend höher.
4. **Dämpfungsfaktor:** Stellt die Dämpfung des Servos ein.
5. **Empfindlichkeit:** Passt das Totband (Empfindlichkeit) des Servos an.
6. **Sanftes Starten:** Langsame Wiederherstellung beim Einschalten des Servos. Nach dem Einschalten fährt das Servo sanft in die Position des aktuellen Eingangssignals.
Hinweis: Diese Funktion soll Schäden durch fehlerhafte Montage des Servos beim Einschalten verhindern.
7. **Umkehrung:** Stellt die normale oder umgekehrte Drehrichtung des Servos ein.
8. **Narrow Band:** FUTABA SR-Modus.
9. **SANWA SSR:** SANWA SSR-Modus.
Hinweis: Wenn diese Funktion aktiviert ist, unterstützt das Servo den SANWA SSR-Hochgeschwindigkeitsmodus. Der Servowinkel könnte jedoch nicht genau sein und muss neu eingestellt werden.
10. **Verlustschutz für PPM:** Schutz bei Signalausfall, es stehen drei Funktionen zur Auswahl.
(a) Release: Keine Schutzfunktion aktiv.
(b) Position Halten: Servo bleibt in der Position, die es vor dem Signalverlust eingenommen hat.
(c) Zurück zur Neutralposition: Servo kehrt zur Neutralposition (1500µS-Position) zurück.
11. **Überlastschutz:** Schutz bei blockiertem Servo. Es gibt drei Stufen, die durch Aktivierung des Schutzes wirksam werden.
- **Stufe 1:** Legt die Startzeit und den Leistungswert für den primären Schutz fest.
- **Stufe 2:** Legt die Startzeit und den Leistungswert für den sekundären Schutz fest.
- **Stufe 3:** Legt die Startzeit und den Leistungswert für den tertiären Schutz fest.
Hinweis: Links wird die Schutz-Startzeit festgelegt, rechts der Ausgangsleistungswert nach Aktivierung des Schutzes.
12. **Servo-Information:** Anzeige von Servo-Informationen, Servomodell, Versionsdatum und Firmware-Name.
- **Servo-Name:** Modell des Servos.
- **Hersteller:** Versionsdatum des Servos.
- **Firmware:** Name der Servo-Firmware.
13. **Lesen:** Servo-Parameter aus der Software-Schnittstelle auslesen.
14. **Schreiben:** Aktuelle Parameter in das Servo schreiben.
15. **Öffnen:** Öffnen der Servo-Parameterdatei, die auf dem Computer gespeichert ist.
16. **Speichern:** Aktuelle Servo-Parameter auf dem Computer speichern.
17. **UPF:** Funktion zur Firmware-Aktualisierung des Servos.
18. **Standard:** Wiederherstellung der Werkseinstellungen.
19. **Beenden:** Beenden und Schließen der Konfigurationssoftware.



► Servo-Winden Funktionsanleitung

1. **PWM Power:** Anpassung der Servo-Ausgangsleistung. Je höher die Leistung, desto höher sind das Drehmoment und die Geschwindigkeit des Servos, jedoch wird auch der Stromverbrauch entsprechend höher sein.
2. **ProPTL: 3.0s:** Die Startzeit für den Schutz bei blockiertem Servo (Einheit: Sekunden). Wenn das Servo blockiert und diese eingestellte Zeitdauer überschreitet, wird der Schutz aktiviert und das Servo stoppt.
3. **Inversion:** Einstellung der normalen oder umgekehrten Drehrichtung des Servos.
4. **Servo-Information:** Anzeige von Servo-Informationen, Servomodell, Versionsdatum und Firmware-Name.
- **Servo-Name:** Modell des Servos.
- **Hersteller:** Versionsdatum des Servos.
- **Firmware:** Name der Servo-Firmware.
5. **Lesen:** Servo-Parameter von der Software-Schnittstelle auslesen.
6. **Schreiben:** Aktuelle Parameter in das Servo schreiben.
7. **Öffnen:** Öffnen der Servo-Parameterdatei, die auf dem Computer gespeichert ist.
8. **Speichern:** Aktuelle Servo-Parameter auf dem Computer speichern.
9. **UPF:** Funktion zur Firmware-Aktualisierung des Servos.
10. **Standard:** Nicht verfügbar.
11. **Beenden:** Beenden und Schließen der Konfigurationssoftware.



► Gebrauchsanweisung

1. Laden Sie die Software von der H-SPEED Website herunter. Entpacken Sie die Softwaredatei und öffnen Sie die Software.
2. Stecken Sie den USB-Programmer in den Computer. Der Programmer erfordert keine Treiberinstallation. Warten Sie, bis das System den Treiber automatisch installiert (etwa 5-10 Sekunden). Wenn der abgebildete Hinweis in der unteren rechten Ecke erscheint, bedeutet dies, dass die Treiberinstallation automatisch abgeschlossen wurde.
3. Öffnen Sie die Software. Es wird im Informationsfenster der Hinweis „Adapter plug-in“ angezeigt, dass der Programmer erfolgreich eingesteckt wurde. Andernfalls müssen Sie den Programmer herausziehen und erneut einstecken.
4. Schließen Sie das Servo an, die Software erkennt es automatisch mit dem Hinweis „Servo plug-in“ und liest die Servo-Parameter für das aktuelle Interface aus.
Hinweis: Wenn kein Hinweis erscheint, könnte das Servo und der USB-Programmer falsch angeschlossen sein. Ziehen Sie die Stecker heraus und stecken Sie die USB-Programmierkarte erneut ein.

► Firmware-Update für reguläres Servo

1. Während das Servo verbunden ist, klicken Sie auf „UPF“, wählen Sie die zu aktualisierende Firmware aus dem Popup-Fenster aus und klicken Sie auf „öffnen“.
2. Während des Updates wird im Informationsfenster der Fortschritt angezeigt. Es wird „Success Update“ angezeigt, sobald der Vorgang abgeschlossen ist.
3. Nach Abschluss des Firmware-Updates werden die Servo-Parameter automatisch in der Softwareoberfläche ausgelesen.

► Firmware-Update und Umschalten für Smart Servo

1. Laden Sie die entsprechende Firmware für das Smart Servo herunter (stellen Sie sicher, dass Ihr Computer eine Software zum Entpacken wie WinRAR, 7-Zip oder Winzip hat), entpacken Sie die Datei und speichern Sie sie auf Ihrem Desktop.
2. Klicken Sie auf „UPF“, um die entsprechende Servo-Firmware auszuwählen, entweder den Modus „Normal Servo“ oder „Winch“.
Hinweis: Jedes Smart Servo sollte mit der entsprechenden einzigartigen Firmware übereinstimmen. Eine gemeinsame Nutzung für alle Smart Servos ist nicht zulässig.
3. Während des Firmware-Updates oder Umschaltens werden Prozesshinweise auf der Oberfläche angezeigt. Nach Abschluss wird „Success Update“ angezeigt.

► Problembehandlung

Falls das Servo nicht programmierbar ist, gehen Sie bitte wie folgt vor:

1. Überprüfen Sie, ob die Verbindung korrekt ist.
2. Stellen Sie sicher, dass die Programmiersoftware auf dem neuesten Stand ist (Neue Version unter www.h-speed.at/downloads/).
3. Wenn die Verbindung weiterhin fehlschlägt, senden Sie eine E-Mail an office-mb@hoeco.at.



HOECO Handels GmbH - Fischgasse 44, 2483 Ebreichsdorf, Austria
Tel.: +43 (0) 2254-72031-0, Fax: +43 (0) 2254-72031-9
Email: office-mb@hoeco.at, Webseite: www.hoeco.at & www.h-speed.at

► System Requirement

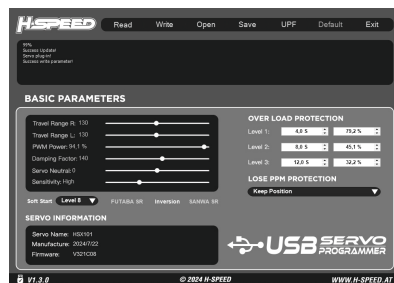
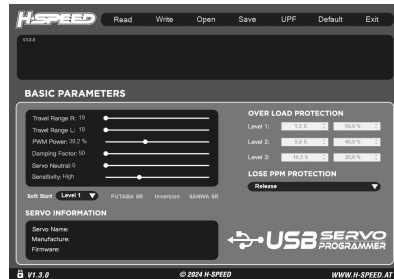
1. Operating Voltage: USB (5V/500mA).
2. Operating System: Windows XP / Vista / 7 / 8 / 10 (32/64bit).
3. Application: H-SPEED HSX-Servos (List of supported servos can be found below www.h-speed.at/downloads/).
4. Software: Latest version at www.h-speed.at/downloads/

► Software Menu Instruction

The centre part is for information display window, while connect/disconnect USB-Programmer, or Write/ Read servo parameter, it will show information.

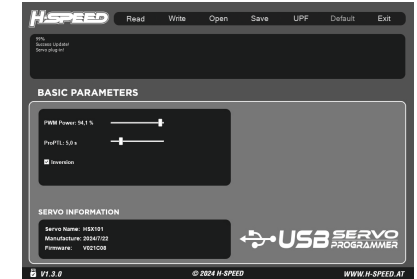
► Regular Servo Function Instruction

1. **Travel Range:** Set the operating angle of the servo. The indicated value does not represent the actual servo angle.
Note: As different servos may have varying angles relative to the indicated value, users may need to adjust accordingly.
2. **Servo Neutral:** Set the neutral position of the servo.
Note: If the servo does not remain in the correct position when the transmitter is in the neutral position, this value can be adjusted to correct the servo horn. This is equivalent to the trimming function of the transmitter channel.
3. **PWM Power:** Adjust the servo's output power. Higher power results in increased servo torque and speed, but also higher current consumption.
4. **Damping Factor:** Set the servo's damping level.
5. **Sensitivity:** Adjust the servo's dead band (sensitivity).
6. **Soft Start:** Gradually restore the servo's position when powered on. Once powered on, the servo will gently move to the position indicated by the current input signal.
Note: This function helps prevent damage due to incorrect servo mounting when powering on.
7. **Inversion:** Set the servo for normal or reverse rotation.
8. **Narrow Band:** FUTABA SR Mode.
9. **SANWA SSR:** SANWA SSR Mode.
Note: Enabling this function allows the servo to support SANWA SSR high-speed mode. The servo angle may not be precise, so re-adjustment may be necessary.
10. **Lost PPM Protection:** Signal loss protection with three options:
(a) Release: No protection.
(b) Keep Position: Remain in the position held before signal loss.
(c) Go Neutral Position: Return to the neutral position (1500uS position).
11. **Overload Protection:** Set the servo's blocking protection. There are three levels, which can be enabled by ticking the corresponding option.
- **Level 1:** Set the start time and power value for the primary protection.
- **Level 2:** Set the start time and power value for the secondary protection.
- **Level 3:** Set the start time and power value for the tertiary protection.
Note: The left side is used to set the protection start time, while the right side sets the output power value after enabling protection.
12. **Servo Information:** Displays servo information, including the servo model, version date, and firmware name.
- **Servo Name:** The model of the servo.
- **Manufacture:** The version date of the servo.
- **Firmware:** The name of the servo firmware.
13. **Read:** Read the servo parameters from the software interface.
14. **Write:** Write the current parameters to the servo.
15. **Open:** Open a saved servo parameter file from the computer.
16. **Save:** Save the current servo parameters to the computer.
17. **UPF:** Servo firmware upgrade function.
18. **Default:** Restore factory default settings.
19. **Exit:** Exit and close the configuration software.



► Servo-Winch Function Instruction

1. **PWM Power:** Adjust the servo's output power. The higher the power, the greater the servo torque and speed. However, this will also increase current consumption.
2. **ProPTL: 3.0s:** Set the start time for servo blocking protection (in seconds). If the servo remains blocked for the duration set here, the protection will activate, and the servo will stop working.
3. **Inversion:** Set the servo for normal or reverse rotation.
4. **Servo Information:** Displays servo information, including the servo model, version date, and firmware name.
- **Servo Name:** The model of the servo.
- **Manufacture:** The version date of the servo.
- **Firmware:** The name of the servo firmware.
5. **Read:** Read the servo parameters from the software interface.
6. **Write:** Write the current parameters to the servo.
7. **Open:** Open a saved servo parameter file from the computer.
8. **Save:** Save the current servo parameters to the computer.
9. **UPF:** Servo firmware upgrade function.
10. **Default:** Not available.
11. **Exit:** Exit and close the configuration software.



► Usage Instruction

1. Download the programming software from the H-SPEED website. Decompress the software file and open the software.
2. Plug the USB programmer into the computer. This programmer requires no additional driver installation. Wait for the system to automatically install the driver (this should take around 5-10 seconds). When the notification, as shown in the image below, appears in the bottom right corner, it indicates that the driver installation is complete.
3. Open the software. The information window will display the message „Adapter plug-in,“ indicating that the programmer has been successfully connected. If not, you need to unplug the programmer and plug it in again.
4. Connect the servo; the software will automatically recognize it with the message „Servo plug-in“ and read the servo parameters for the current interface.
Note: If no message appears, the servo and USB programmer might be incorrectly connected. Unplug the connectors and reinsert the USB programming card.

► Firmware Update for Regular Servo

1. While connected to the servo, click „UPF“. From the pop-up window, select the firmware you want to upgrade and click to start the upgrade.
2. During the update, the progress will be displayed in the information window. „Success Update“ will be displayed once the process is complete.
3. After the firmware update is finished, the servo parameters will be automatically read and displayed on the software interface.

► Firmware Update and Switch for Smart Servo

1. Download the corresponding firmware compressed file for your smart servo (ensure your computer has decompressing software like WinRAR, 7-Zip, or WinZip). Decompress the file and save it to your desktop.
2. Click „UPF“ to select the corresponding servo firmware, either „Normal Servo“ mode or „Winch“ mode.
Note: Each Smart Servo should match the corresponding unique firmware. Sharing the same firmware for all Smart Servos is not allowed.
3. During the firmware update or switching, process messages will be displayed on the interface. Upon completion, „Success Update“ will be displayed.

► Problem and Solution

If the servo cannot be programmed, please follow these steps:

1. Check whether the connection is correct.
2. Ensure that the programming software is the latest version (new version below www.h-speed.at/downloads/)
3. If the connection still fails, please email office-mb@hoeco.at for assistance.



HOECO Handels GmbH - Fischgasse 44, 2483 Ebreichsdorf, Austria
Tel.: +43 (0) 2254-72031-0, Fax: +43 (0) 2254-72031-9
Email: office-mb@hoeco.at, Website: www.hoeco.at & www.h-speed.at